

27.05.2020 ▽

1. Значимые цифры в записи числа (34)

34. называются все цифры, стоящие справа от первой не равной нулю цифры.

Пример: $0,012456 - 5(34)$; $1,25 - 3(24)$; $1000 - 4(24)$.

! Это не значит, что справа "разрешено" писать сколько угодно цифр или знаков! Точность (погрешность) числа определяется или погрешностью измерения, или погрешностью вычисления.

2. Правила записи чисел. (по Эддисону (как дроби $\frac{1}{10}$) и округляются)

Всегда число имеет: значение \pm погрешность.

! Сначала указывается погрешность числа, а потом в скобках соответствующие ей возможные значения.

!! Погрешность (обычно) предполагается записывать с:

$2^{\text{мн}}$ значащими цифрами, если $1^{\text{я}}$ значащая цифра погрешности 1 или 2.

$1^{\text{я}}$ значащей цифрой, если $1^{\text{я}}$ значащая цифра ≥ 3 . (3:3)

Пример: $0,012456 \approx 0,012$; $1357 \approx 14 \cdot 10^2$!!
 $\approx 1,346 \cdot 10^3 \approx 1,3$; $2,457 \approx 2,5$

$0,321 \approx 0,3$; $0,0362 \approx 0,04$; $0,0942 \rightarrow 0,09$; $0,954 \rightarrow 1,0$!!

Последняя цифра погрешности (она может быть 4 значащей цифрой) округляется, но при этом округляется с зависимости от следующей цифры.

Примечание: Последней справа (силость и разряд) каждой число записано без погрешности, тогда "самостоятельной" считается последняя цифра. По умолчанию считается, что погрешность такого числа не превышает половины единицы самого младшего разряда.

Пример: $2530 \rightarrow \text{погр} \pm 0,5$; $134 \rightarrow \pm 0,005$

!! Значимые число записывается в соответствии с его погрешностью, т.е. в записи значимого числа последняя цифра остается (или округляется) в том десятичном разряде, в котором находится последняя цифра погрешности.

Пример: $0,12 \Rightarrow 1,248 \rightarrow 1,3 \pm 0,12$; $0,3 \Rightarrow 1,348 \rightarrow 1,3 \pm 0,3$
 $10 \Rightarrow 15731 \rightarrow 1573 \pm 10$; $14 \cdot 10^2 \Rightarrow 15731 \rightarrow (14 \pm 14) \cdot 10^2$

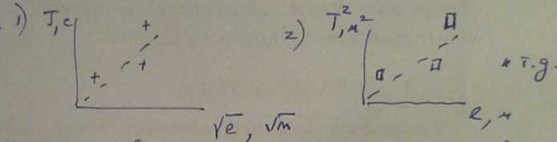
27.05.2020

3. Построение графиков. (каким образом изобразить теоретическую зависимость)

Главная идея: для кривой соответствия экспериментальных значений заданной теоретической зависимости. По оси откладываются такие величины, в которых теоретическая зависимость будет выглядеть линейной.

Пример: $T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$ l - длина маятника, g - ускорение свободного падения

Возможные варианты выбора осей



Важно помнить: график не измеряется по осям, а по формулам. Если формула сложная, то график будет "сложным".
- погрешности должны рассматриваться, например, по формулам погрешностей косвенных измерений (не забудь!)

Например: 1) $\sigma_{\sqrt{l}} = \sqrt{\left(\frac{\partial T}{\partial \sqrt{l}}\right)^2 \sigma_{\sqrt{l}}^2} = \left|\frac{1}{2\sqrt{l}}\right| \sigma_{\sqrt{l}} = \frac{\sigma_{\sqrt{l}}}{2\sqrt{l}}$ [$\frac{m}{\sqrt{m}} = \sqrt{m}$ - как у \sqrt{a}]

2) $\sigma_{T^2} = \sqrt{\left(\frac{\partial T^2}{\partial T}\right)^2 \sigma_T^2} = |2T| \sigma_T = 2T \sigma_T$ [$c \cdot c = c^2$ - как T^2]

Если для построения самой теоретической зависимости (т.е. кривой в "натуральных" осях) использовать различные методы.

а) На глаз - строить линию, так чтобы минимизировать отклонения точек от нее (метод наименьших квадратов).

б) по методу наименьших квадратов (МНК):

Пусть у нас есть значения ординат y_i i -коммер измерения, всего N точек (ордината - это сама ось T^2 , или T на рис. 2)

и есть значения абсцисс x_i (абсцисса - это \sqrt{l} или l).

и ищем каноническую формулу вида $Y = kX + b$, тогда коэффициенты k и b находятся по формулам:

$$k = \frac{\sum x_i y_i - \frac{1}{N} \sum x_i \cdot \sum y_i}{\sum x_i^2 - \frac{1}{N} (\sum x_i)^2}$$

- угловой коэф. кривой

$$b = \frac{1}{N} \sum y_i - \frac{k}{N} \sum x_i$$

- ордината пересечения с осью ординат

27.05.2020

Вывод уравнения метода наименьших квадратов

Задано: минимизировать $\sum_{i=1}^N (y_i - kx_i + b)^2$ сумму квадратов отклонений фактически измеренных y_i от предполагаемых значений $kx_i + b$ прямой для фиксированных x_i , т.е.

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{\partial}{\partial k} \sum ()^2 = 0 &= \sum_{i=1}^N 2(y_i - kx_i + b) \cdot (-x_i) = 2 \left\{ \sum_{i=1}^N y_i (-x_i) + k \sum_{i=1}^N x_i^2 + b \sum_{i=1}^N x_i \right\} \\ \frac{\partial}{\partial b} \sum ()^2 = 0 &= \sum_{i=1}^N 2(y_i - kx_i + b) \cdot (1) = 2 \left\{ -\sum_{i=1}^N y_i + k \sum_{i=1}^N x_i + b \cdot N \right\} \end{aligned} \right.$$

$$\left\{ \begin{aligned} 0 &= -\sum x_i y_i + k \sum x_i^2 + b \sum x_i \\ 0 &= -\sum y_i + k \sum x_i + b \cdot N \end{aligned} \right. \quad \left\{ \begin{aligned} b &= \frac{1}{N} \sum y_i - \frac{k}{N} \sum x_i \\ 0 &= -\sum x_i y_i + k \sum x_i^2 + \left(\frac{1}{N} \sum y_i - \frac{k}{N} \sum x_i \right) \cdot \sum x_i \end{aligned} \right.$$

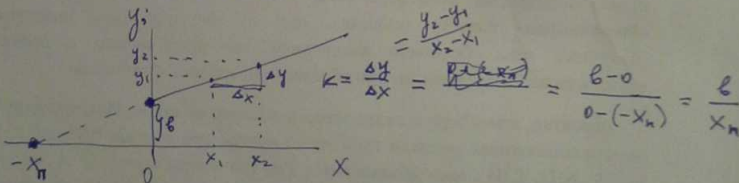
Итак: $0 = -\sum x_i y_i + k \sum x_i^2 + \frac{1}{N} \sum x_i \sum y_i - \frac{k}{N} (\sum x_i)^2$

$$\sum x_i y_i - \frac{1}{N} \sum x_i \sum y_i = k \left(\sum x_i^2 - \frac{1}{N} (\sum x_i)^2 \right)$$

$$k = \frac{\sum x_i y_i - \frac{1}{N} \sum x_i \sum y_i}{\sum x_i^2 - \frac{1}{N} (\sum x_i)^2} = \frac{x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n - \frac{1}{N} (x_1 + x_2 + \dots + x_n)(y_1 + y_2 + \dots + y_n)}{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2 - \frac{1}{N} (x_1 + x_2 + \dots + x_n)^2}$$

$$b = \frac{1}{N} \sum y_i - \frac{k}{N} \sum x_i = \frac{1}{N} (y_1 + y_2 + \dots + y_n) - \frac{k}{N} (x_1 + x_2 + \dots + x_n)$$

Примечание. Хорошо это физический смысл k и b зависит от конкретной задачи, откладываясь по осям, в которую мы ищем уравнение прямой линии. Но геометрически их смысл очевиден.



Если бы построили прямую на глаз, то для вычисления углового коэффициента надо "пошло" брать любые две точки лежащие на построенной вами прямой.

Пересечение тоже ищется на глаз.

27.05.2020

4. О погрешностях

а) Погрешность измерения из мерной на измерительном приборе зависит в первую очередь от условий измерения. Мы условимся брать в качестве погрешности целую деленку.

(если иной формулы задачи к задаче не сказано иное)

Пример: $0,11111^5$ $0,048$ $цд = 0,001$

Примечание: шкала может быть нелинейной => надо брать цд "в месте" измерения значения;

показания могут немого "плавать" => в качестве оценки ошибки можно брать половину размаха;

б) Погрешности различных констант обычно приводятся в "исходных данных" к единому виду.

в) Погрешности многократных измерений одного и того же

$$\bar{x} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i - \text{среднее}$$

$$\sigma_{\bar{x}} = \frac{1}{\sqrt{N}} \cdot t(\alpha, N) \cdot \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})^2}{N-1}} - \text{погрешность среднего}$$

$t(\alpha, N)$ - коэф. Стьюдента для доверительной вероятности α и числа измерений N . $t(0,95; 3) = 4,3$ $t(0,95; 5) = 2,8$

г) Погрешности коэффициентов из мерных (погрешности функций через погрешности аргументов)

$f = f(x_1, x_2, \dots, x_N)$ известна $\bar{x}_1 \pm \sigma_{\bar{x}_1}; \bar{x}_2 \pm \sigma_{\bar{x}_2}; \dots; \bar{x}_N \pm \sigma_{\bar{x}_N}$

$$\sigma_{\bar{f}} = \sqrt{\sum_{i=1}^N \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \cdot \sigma_{\bar{x}_i} \right)^2} = \sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \sigma_{\bar{x}_1} \right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial x_2} \sigma_{\bar{x}_2} \right)^2 + \dots + \left(\frac{\partial f}{\partial x_N} \sigma_{\bar{x}_N} \right)^2}$$

в выражении для значений коэффициентов надо использовать средние значения аргументов, т.е. $\bar{x}_1; \bar{x}_2; \dots; \bar{x}_N$
При расчете среднего значения функции также использовать средние значения аргументов.

g) Давая так, что общая погрешность зависит от нескольких независимых факторов, функциональная зависимость между которыми не может быть угловыми, ~~тогда~~ ~~тогда~~ ~~тогда~~ но погрешность каждого фактора известна, тогда общая погрешность может быть оценена по следующей формуле

$$\sigma_{\text{общая}} = \sqrt{\sigma_1^2 + \sigma_2^2 + \dots + \sigma_N^2}, \text{ где } \sigma_i - \text{погрешность } i\text{-го фактора.}$$

Пример: При измерении продолжительности времени погрешности секундомера $\sigma_c = 0,01 \text{ с}$, а также время реакции человека $\sigma_ч = 0,2 \text{ с}$.

Тогда общая погрешность измерения продолжительности

$$\sigma_{\text{общ}} = \sqrt{\sigma_c^2 + \sigma_ч^2}.$$

Примечание: Погрешность всегда должна быть обоснована, и "здравый" смысл здесь играет важную роль, но и правила также не отменяет.

В лев. таблицах, как обычно, всё это надо для нахождения погрешности, дано либо в исходных данных либо в таблице условий.

! Примечание.

В таблицах я буду использовать как числовые и буквенные формулы, т.е. считавшиеся будут числа, содержащие "по 16 (или даже по 32) цифр".

Чтобы ваши результаты (или условия, где вы действуете правильно) совпали с теми, как желательно при расчётах (если вы их делаете по-отдельности) сохранять не менее 5-6 значащих цифр. (не путать с десятичным разрядом).

! Я буду делать не на калькуляторе, а по М.Н.К. Всекие углублённые кэф, измерения с осциллографом и датчиками...